

二足歩行ロボ

使用部品

<p>Studuino 本体</p>  <p>×1</p>	<p>サーボモーター</p>  <p>×8</p>		
<p>電子ブザー</p> <p>Buzzer</p>  <p>×1</p>	<p>LED 緑</p> <p>Green</p>  <p>×1</p>	<p>音センサー</p> <p>Sound Sensor</p>  <p>×1</p>	
<p>基本四角 白</p>  <p>×19</p>	<p>基本四角 クリア</p>  <p>×2</p>	<p>ハーフ A 薄 グレー</p>  <p>×11</p>	
<p>ハーフ B 青</p>  <p>×11</p>	<p>ハーフ C 薄水</p>  <p>×38</p>	<p>ハーフ D 水</p>  <p>×14</p>	<p>三角 A グレー</p>  <p>×8</p>
<p>三角 A クリア</p>  <p>×2</p>	<p>回転軸 C</p>  <p>×2</p>	<p>USB ケーブル</p>  <p>×1</p>	<p>センサー接続コード (3芯 15cm)</p>  <p>×3</p>