

# 機器車



禁止未經授權的複製和分發

①



②



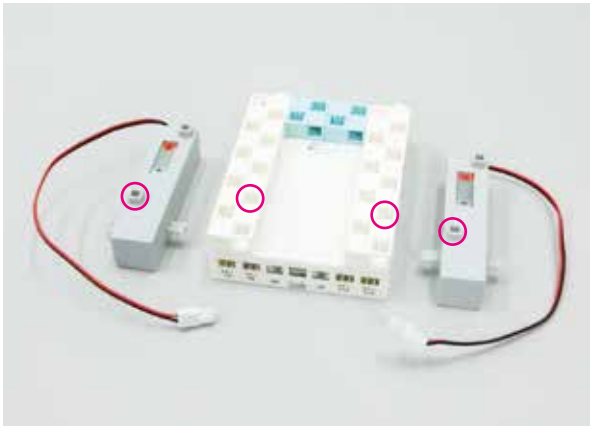
③



④



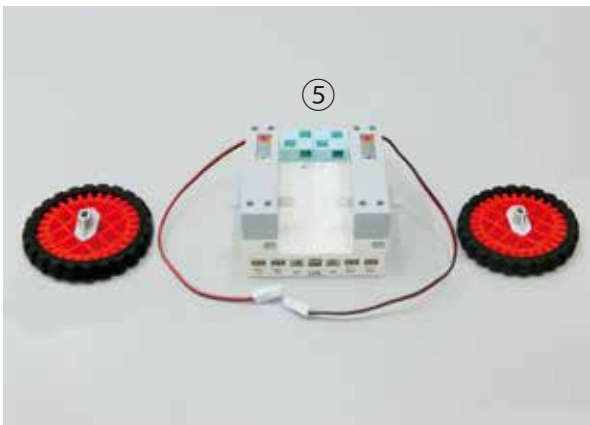
⑤



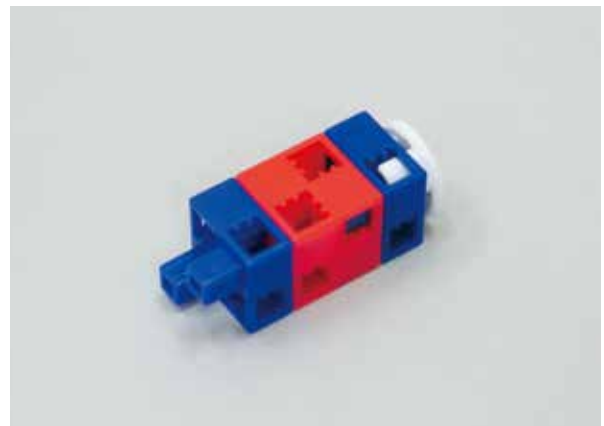
⑥ ×2



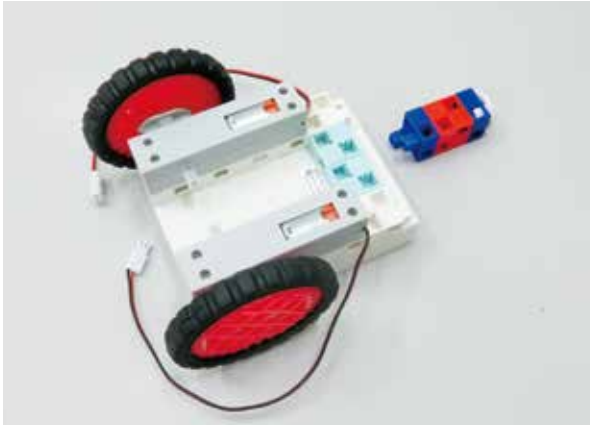
⑦



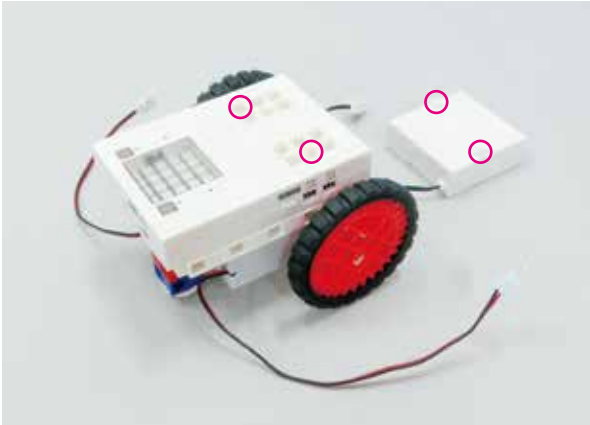
⑧

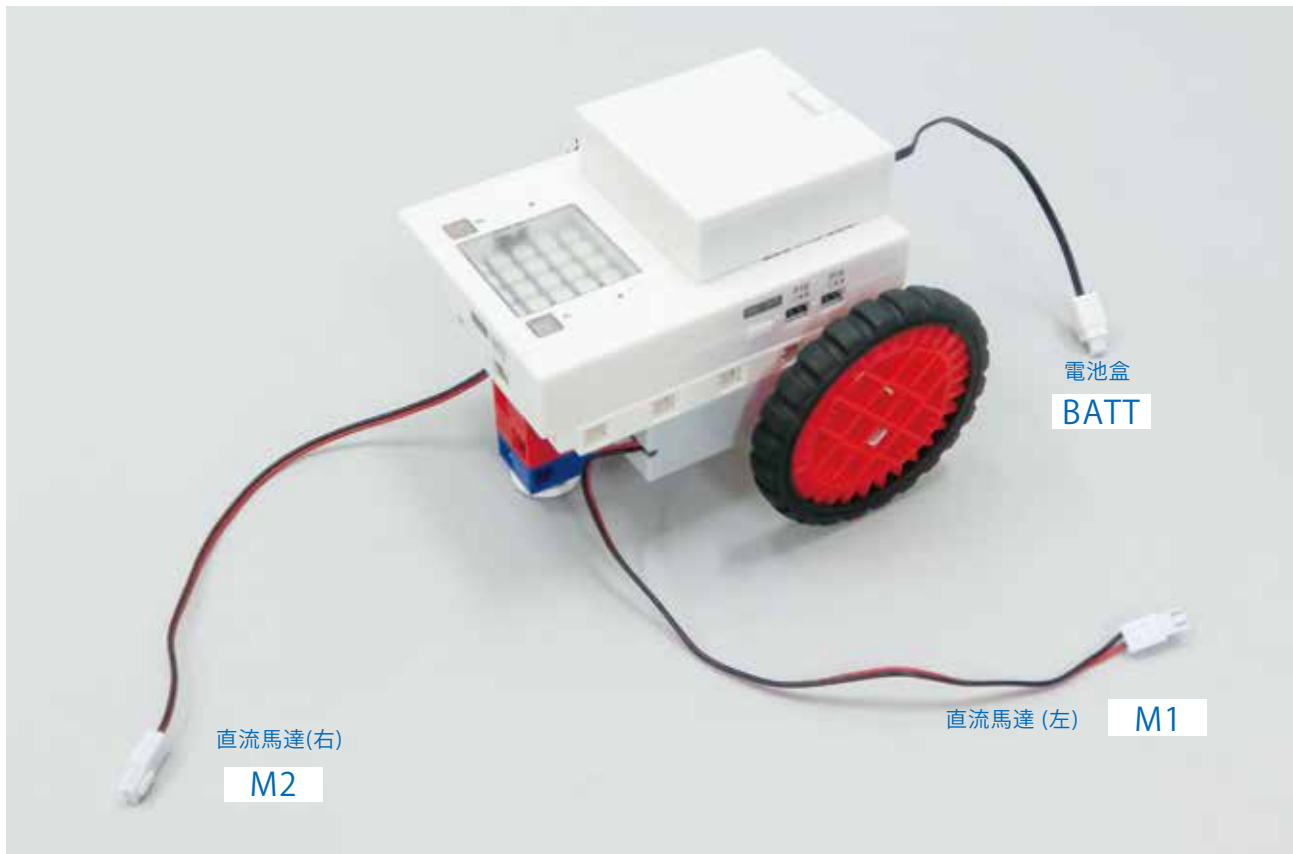


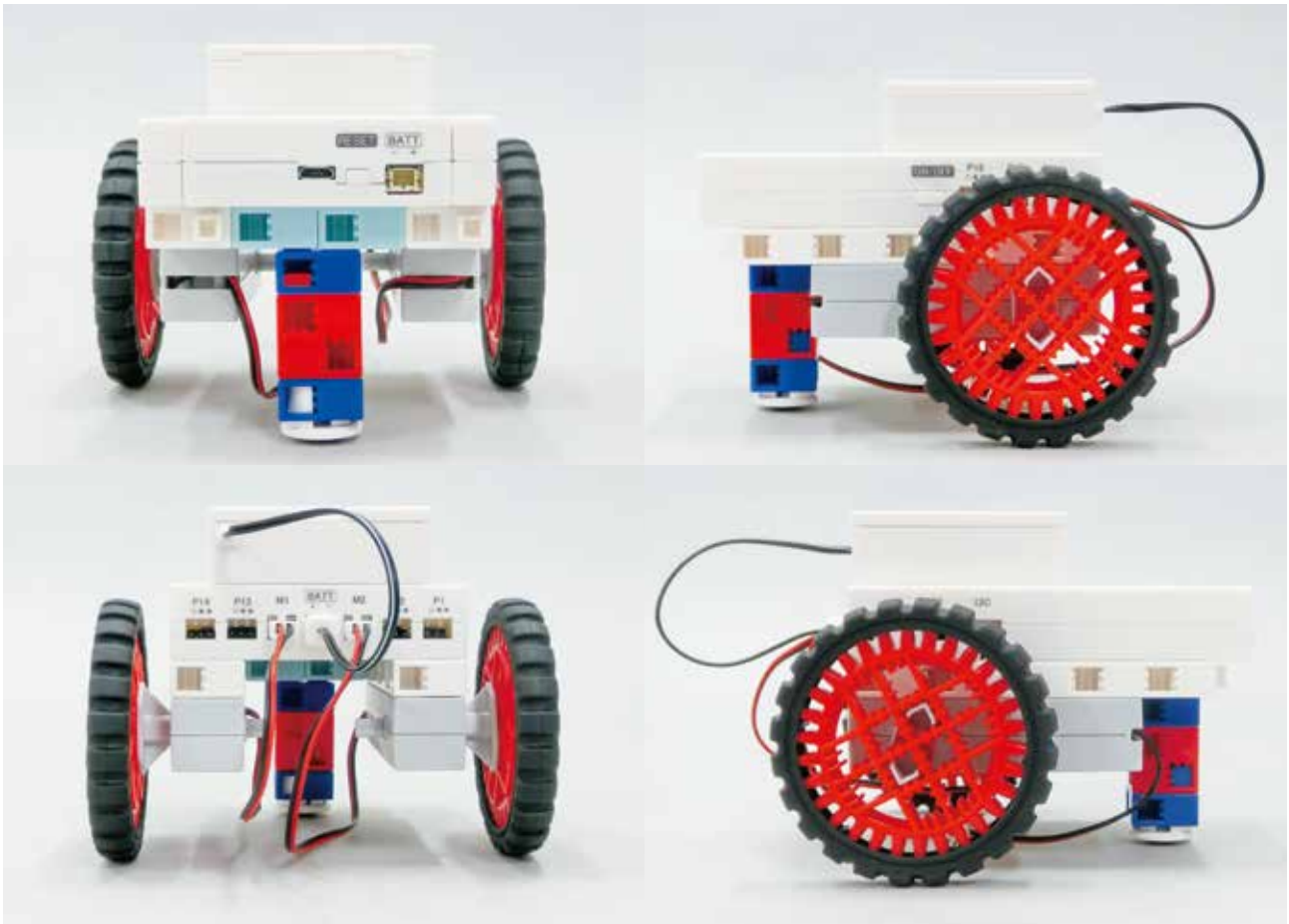
⑨



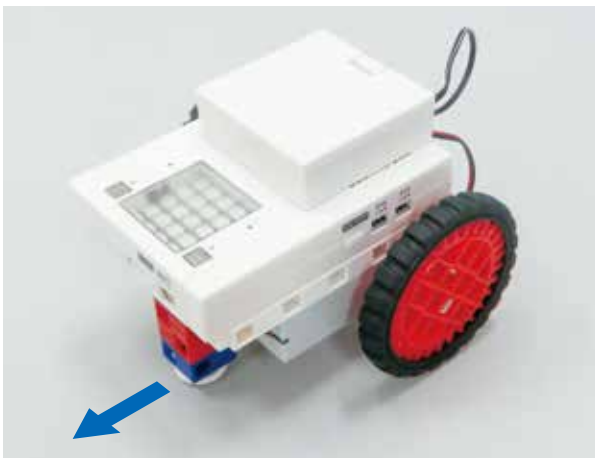
⑩





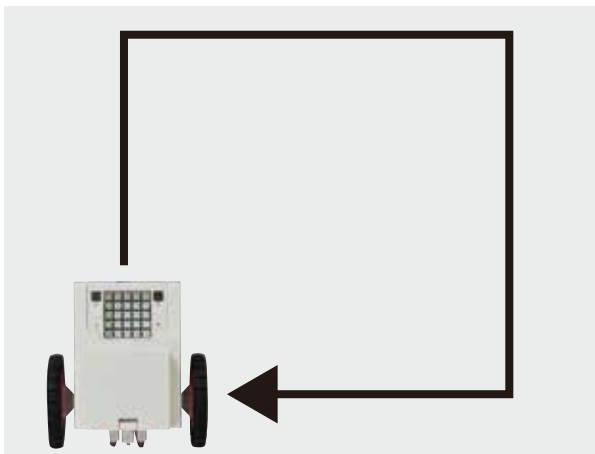


①



加載並傳輸示例程序 [RobotCar\\_1](#),  
您的機器人車將能夠在正方形中行駛！

②



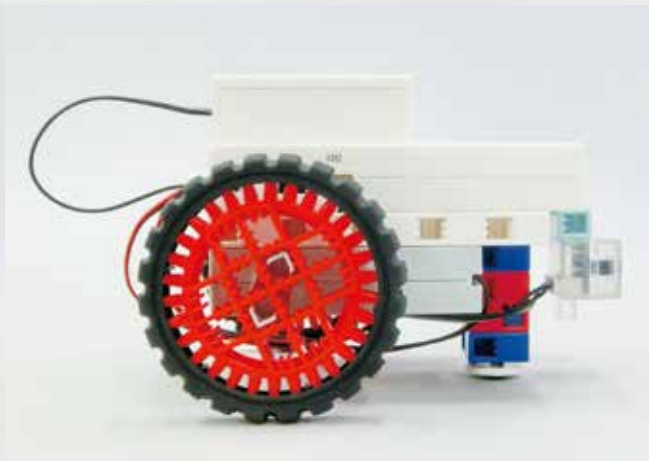
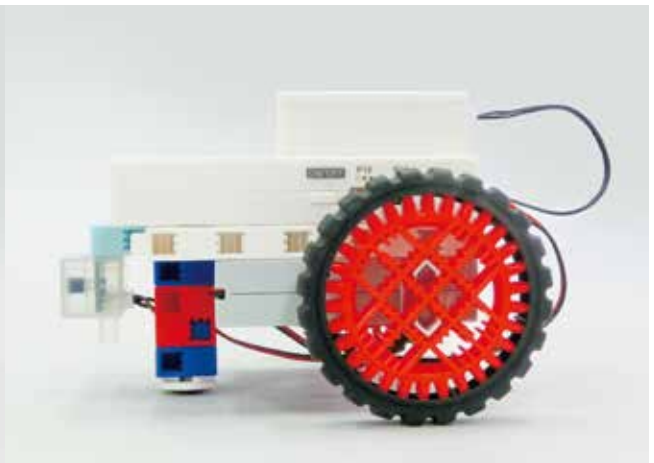
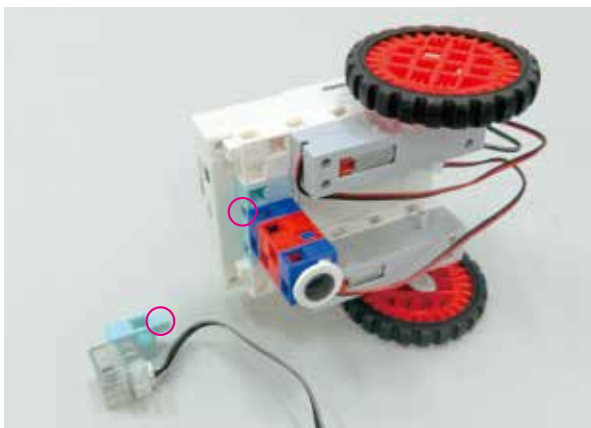
(前→右→前→右→前→右→前→右)



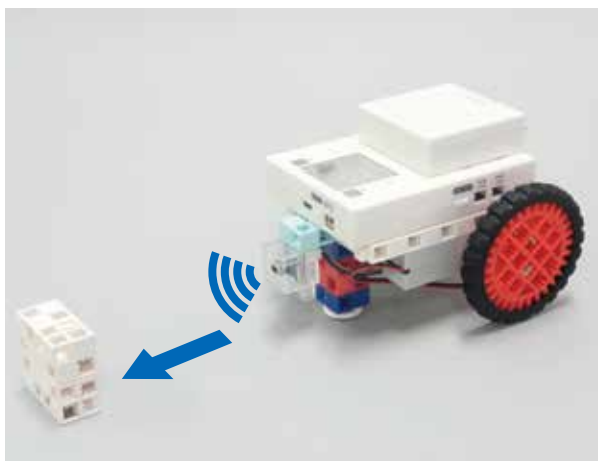
⑪



⑫



①



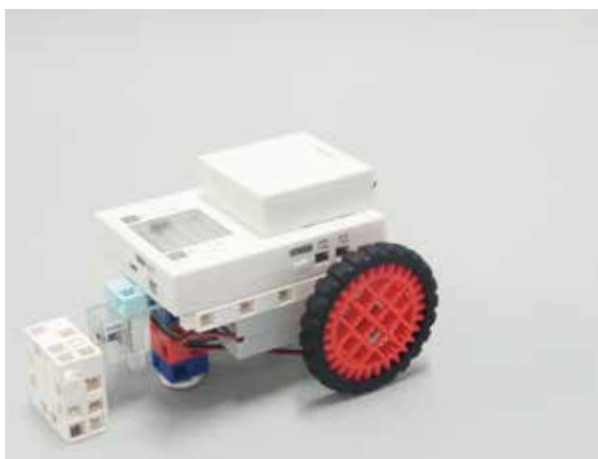
加載示例程序 [RobotCar\\_2](#),

您的機器人汽車將像防撞車一樣運行！

汽車的感應器將在行駛時檢測到

前方的障礙物, 並在撞到它們之前自動停止。

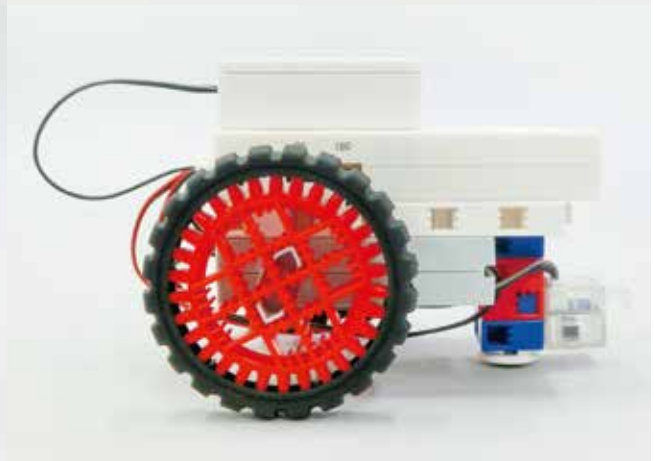
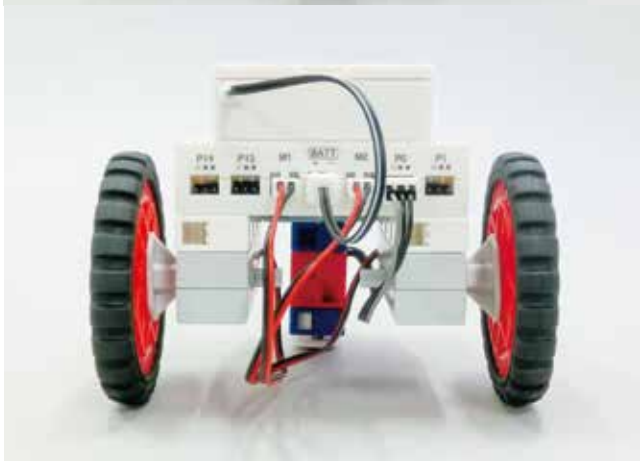
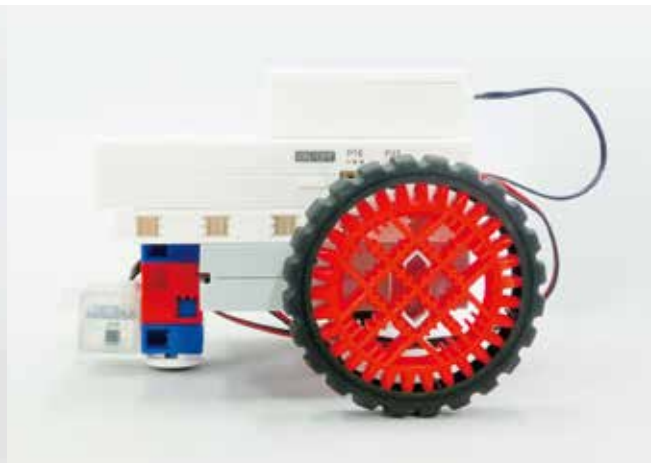
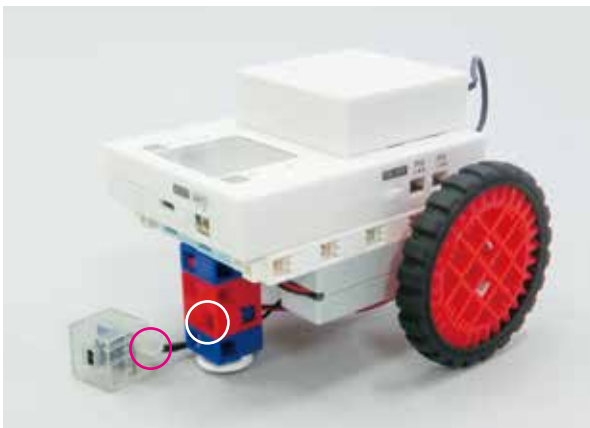
②

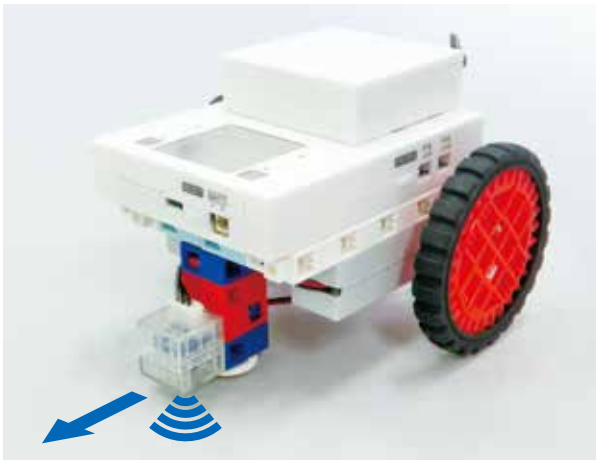






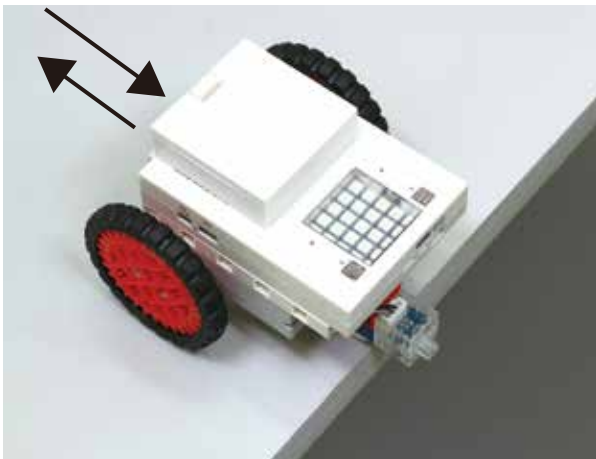
⑭



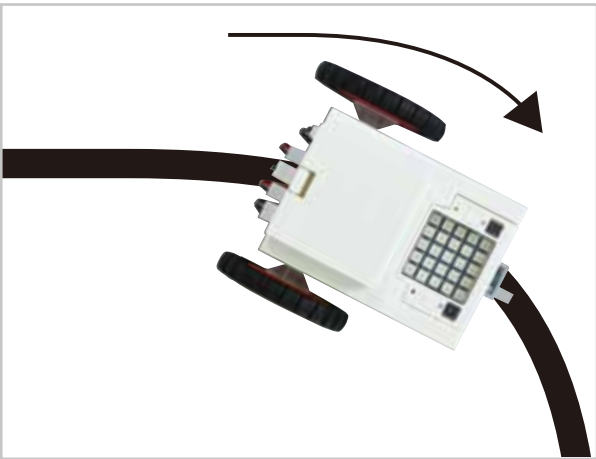


加載示例程序 [RobotCar\\_3](#),  
 您的機器人車將像防摔車一樣運作！  
 感應器可以檢測到它行駛時前方會否跌落，  
 它會後退以防止跌落。  
 （您需要在白色表面上運行汽車才能運作！）

②



③



加載示例程序 [RobotCar\\_4](#),  
 您將擁有一輛尋線機器人汽車！  
 汽車的感應器可以區分黑色和白色，  
 並利用這些信息沿著黑線行駛。

下一頁有一個跟踪線圖像, 您可以打印出來並使用。  
 （打印前將圖像放大到 A3 尺寸。）

